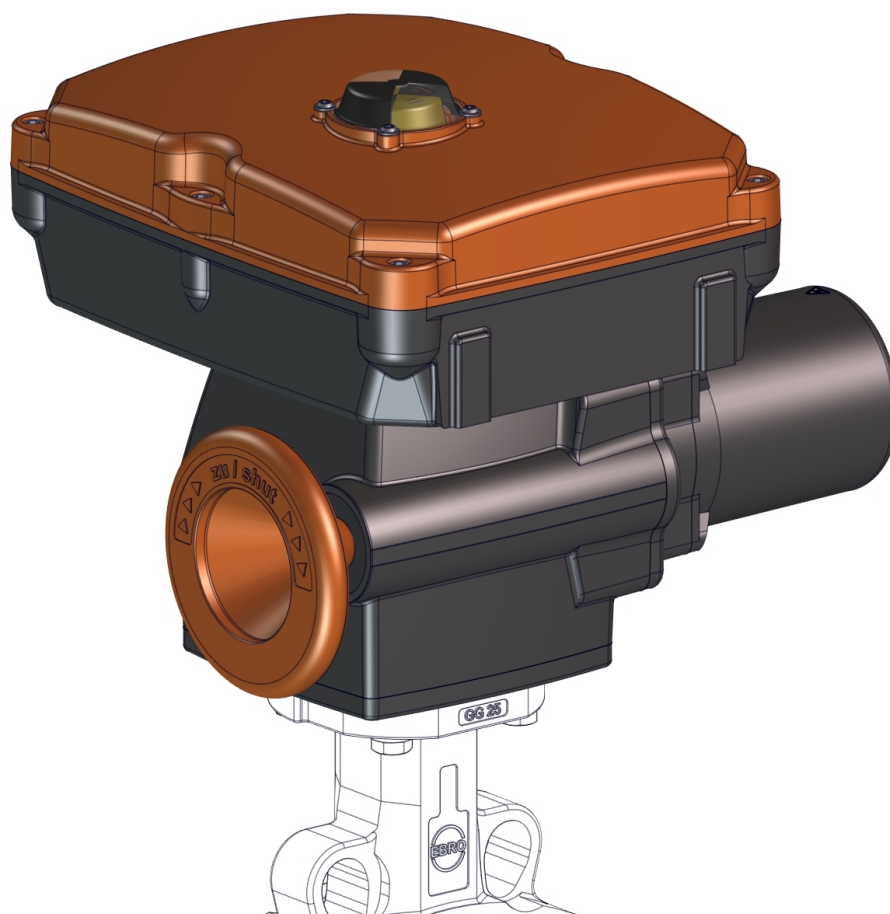
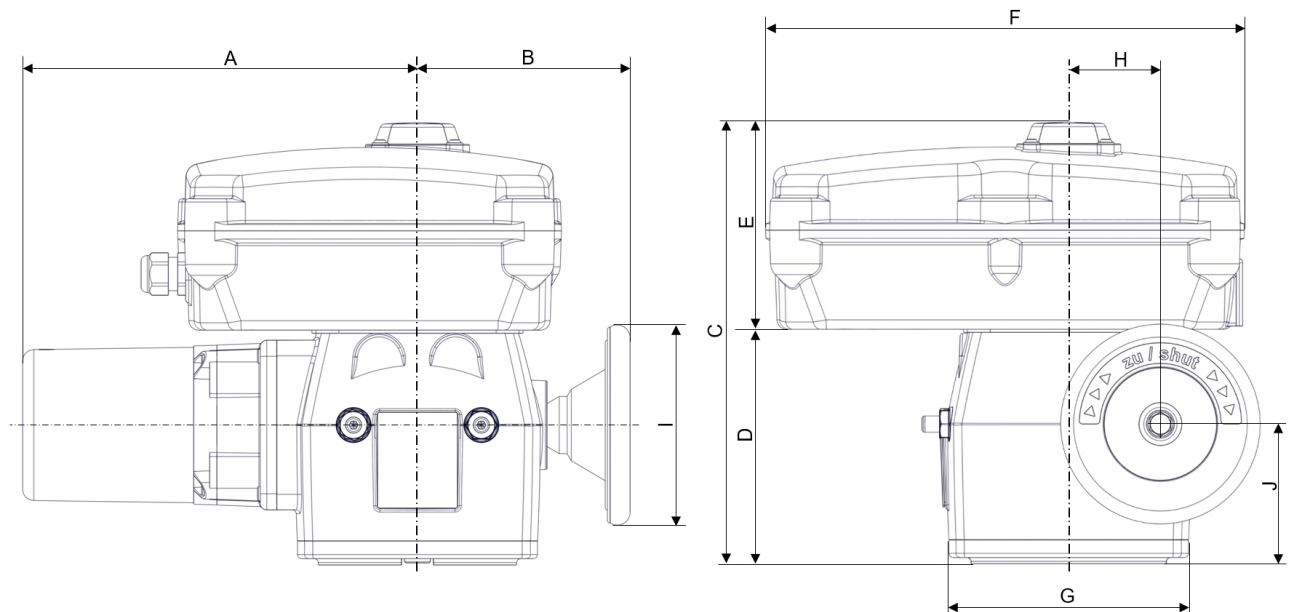


Technisches Datenblatt

Elektrischer Regelantrieb MS3

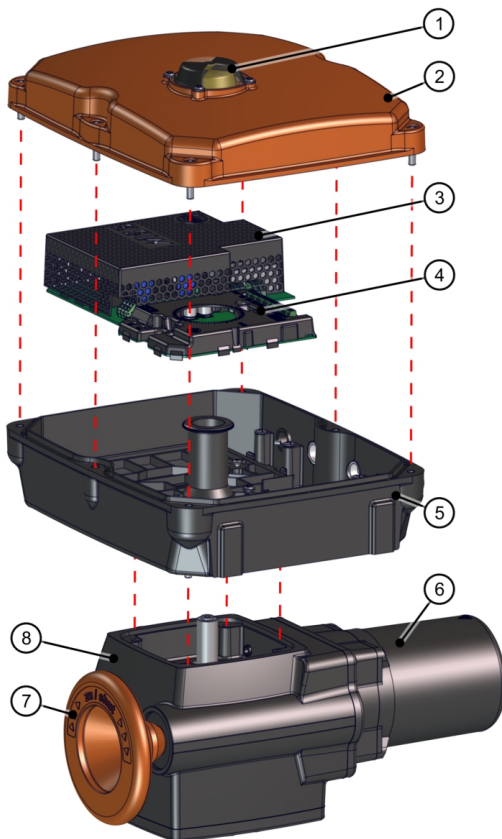


Maßblatt



Typ	Hauptabmessungen [mm]										Gewicht [kg]
	A	B	C	D	E	F	G	H	I	J	
E65	172	119	253	123	130	300	125	42	80	78	10,3
E110	247	136	275	145	130	300	150	58	125	88	19,0
E160	280	157	300	170	130	300	175	89	200	112	29,0

Materialspezifikationen & Stückliste



Pos.	Benennung
1	Stellungsanzeiger
2	Schaltkastendeckel
3	Steuerplatine
4	Leistungsplatine
5	Schaltkastenunterteil
6	Motor
7	Handnotbetätigung
8	Schwenkantrieb mit Getriebe

Technische Merkmale

Bezeichnung	Beschreibung
Gehäuse	Aluminium pulverbeschichtet
Bedienelemente / HMI	Drucktaster / IO-Link / Bluetooth / RGB Lichtelement
Temperaturbereich	-20 °C bis +60 °C (-4 °F bis +140 °F)
Anschlussart	Schraubklemmenanschluss 26-16 AWG / 0,129-1,31 mm ² (16 AWG), optional M12 Einbaustecker
Erfassungsbereich	100°
Totzone	1-10 % (Werkseinstellung 3 %)
Sicherheitsstellung	Haltend, schließend oder öffnend
Spannungsversorgung	230 V AC (- 5 % / +10 %) 50 Hz / 60 Hz (110 V AC optional)
Sensortyp Positionserfassung	Winkelsensor, berührungslos
zusätzliche Sensorik	Beschleunigungssensor, Temperatursensor
Analogeingang/ Sollwertvorgabe	4-20mA / 0-10 V
Zusätzliche Analogeingänge	4-20mA / 0-10 V
Analogausgang	4-20mA / 0-10 V
Digitale Eingangssignale	3 (Auf/Zu, Zwischenstellung, externer Prozesssensor)
Digitale Ausgangssignale	3 (Rückmeldung: Auf, Zu, Störung/Zwischenstellung)
Verpolungsschutz	Ja (Spannungsversorgung)
Antriebsgrößen	E65-E160
Stellzeiten	12 s / 24 s
Isolierstoffklasse	F
Kabelverschraubung	2 x M20 x 1,5; Ø min = 6 mm, Ø max = 13 mm
Handnotbetätigung	15 Umdrehungen für 90°
Betätigungskraft Handnotbetätigung	4 Nm für E65 20 Nm für E110 35 Nm für E160

E65WS

Nennspannung	V	115	115	230	230
Stellzeit von 0° - 90°	s	10	20*	12	24*
Nennmoment	Nm	80	60	80	60
Nennstrom	A	1,1	0,55	0,55	0,3
Anlaufstrom	A	1,5	0,85	0,8	0,4
Aufnahmeleistung	kW	0,125	0,066	0,125	0,066
Frequenz	Hz	60	60	50	50
Flanschgrößen	F04 oder Kombiflansch F05 und F07 nach DIN EN ISO 5211:2024-10				
Wellenaufnahmen	Für Vierkant 10 mm, 11 mm, 12 mm, 14 mm, 16 mm, 17 mm und 16 mm mit Passfeder				
* Option					

E110WS

Nennspannung	V	115	115	230	230
Stellzeit von 0° - 90°	s	10	20*	12	24*
Nennmoment	Nm	400	320	400	320
Nennstrom	A	2	1,3	1,3	0,65
Anlaufstrom	A	3	2,5	2	1,5
Aufnahmeleistung	kW	0,26	0,138	0,26	0,138
Frequenz	Hz	60	60	50	50
Flanschgrößen	Kombiflansch F07 und F10 nach DIN EN ISO 5211:2024-10				
Wellenaufnahmen	Für Vierkant 12 mm, 14 mm, 16 mm, 17 mm, 22 mm, 24 mm und 28 mm mit Passfeder				
* Option					

E160WS

Nennspannung	V	115	115	230	230
Stellzeit von 0° - 90°	s	20	40*	24	48*
Nennmoment	Nm	1200	800	1200	800
Nennstrom	A	2	1,3	1,3	0,65
Anlaufstrom	A	3	2,5	2	1,5
Aufnahmeleistung	kW	0,26	0,138	0,26	0,138
Frequenz	Hz	60	60	50	50
Flanschgrößen	F10, F12, F14 und F16 nach DIN EN ISO 5211:2024-10				
Wellenaufnahmen	Für Vierkant 22 mm, 24 mm, 27 mm, 32 mm und 40/50 mm mit Passfeder				
* Option					

Normen

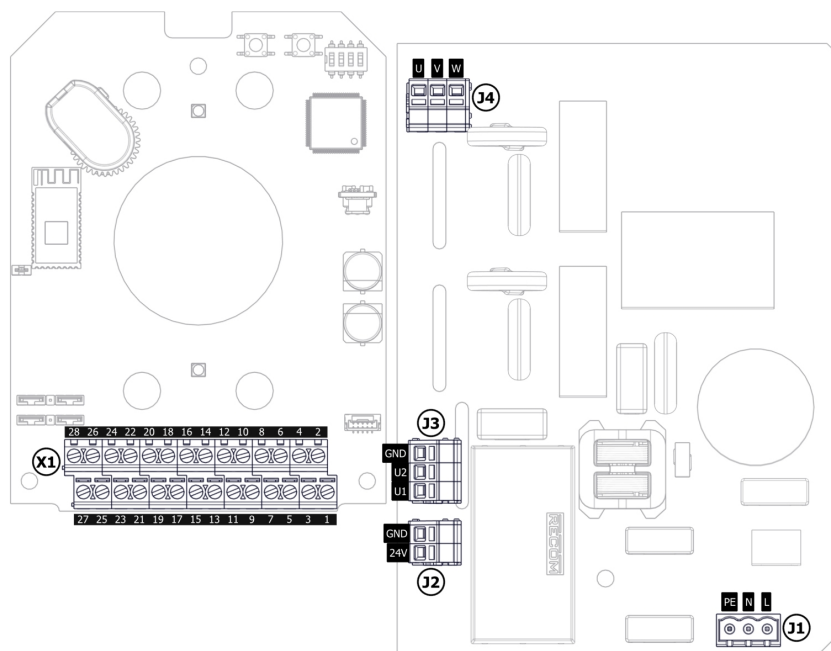
Bezeichnung	Beschreibung
Armaturenschnittstelle	DIN EN ISO 5211:2024-10
Elektrische Antriebe für Industriearmaturen	DIN EN ISO 22153:2021-07

Bezeichnung	Beschreibung
Einschaltdauer	Klasse C nach DIN EN ISO 22153:2021-07
Schnittstelle	DIN EN ISO 5211:2024-10
Korrosionsschutzklasse	C4 nach DIN EN ISO 22153:2021-07 geprüft nach DIN EN IEC 60068-2-52:2018-08
Schutzart	IP67 DIN EN 60529:2014-09

Zertifikate und Zulassungen

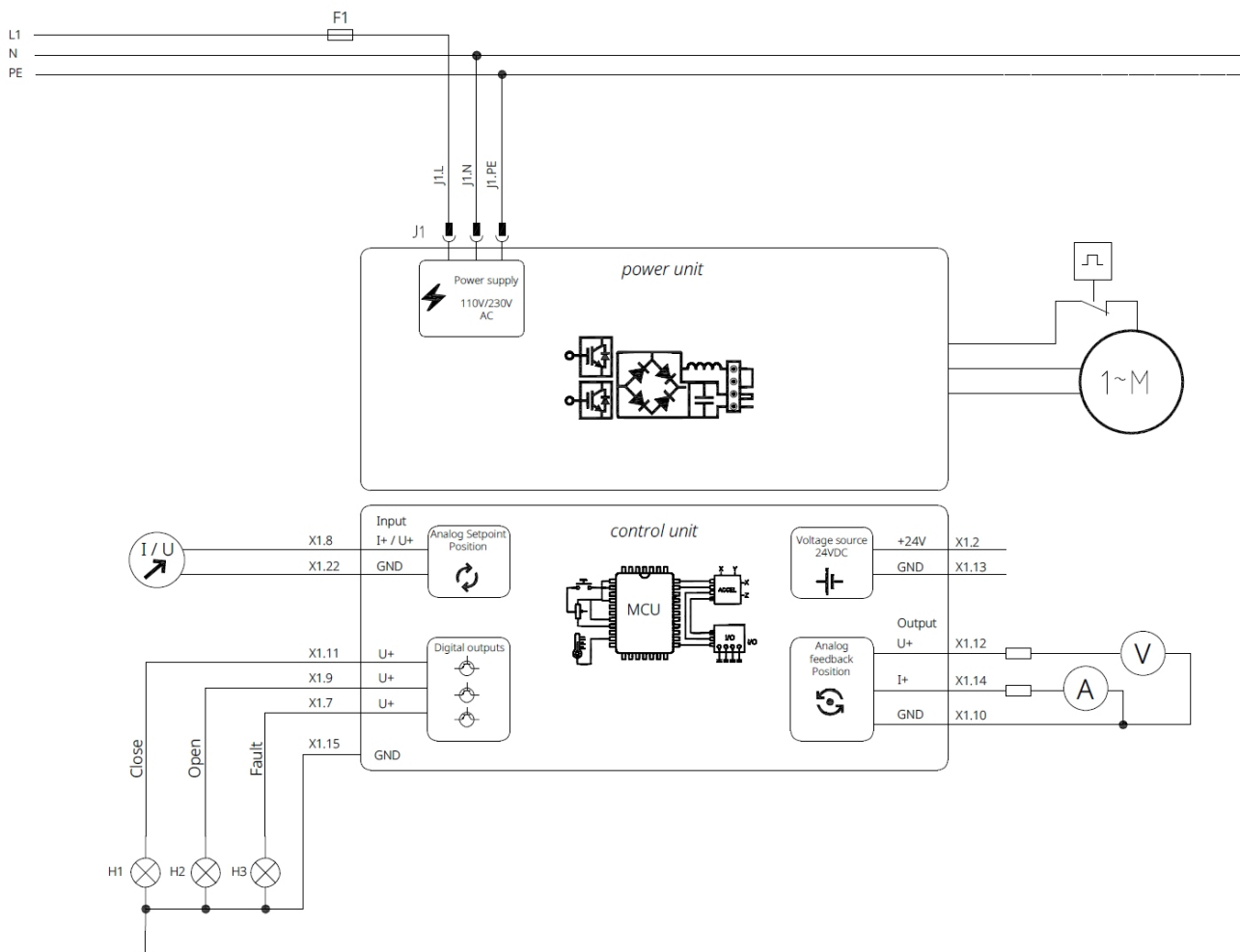
Bezeichnung	Beschreibung
IO-Link Übertragungstyp	COM3 (230,4 kBaud / 230,4 kbps)
IO-Link Revision	1.1.4
IO-Link Prozesszykluszeit	min. 10 ms
IO-Link Klasse	Class A
Konformität	CE, IO-Link
Hinweis: Weitere Zertifikate und Zulassungen auf Anfrage möglich.	

Anschlussplan



Funktion	Klemme	Belegung	Funktion	Klemme	Belegung
Stromversorgung - Steuerplatine -	X1.1	Schutzleiter (PE)	Reserviert - Steuerplatine -	X1.15	GND
	X1.3	Stromversorgung GND (0 V)		X1.27	Reserviert N.C.
	X1.5	Stromversorgung +24 V DC		X1.28	Reserviert N.C.
Spannungsquelle - Steuerplatine -	X1.2	Spannungsquelle +24 V DC, max 50mA	Signal - Steuerplatine -	X1.23	Signal 1 zur Leistungsplatine
	X1.4	Spannungsquelle +24 V DC, max 50mA		X1.24	Signal 2 zur Leistungsplatine
	X1.13	Spannungsquelle GND		X1.25	Signal GND
Analoger Eingang - Steuerplatine -	X1.6	Analoger Eingang 2 (+)	Stromversorgung - Leistungsplatine -	J1.L	Phase (L), Stromversorgung 230 V AC 50Hz (optional: 110 V AC)
	X1.8	Analoger Eingang 1 (+), Sollwert 0-100 %		J1.N	Neutralleiter
	X1.17	Analoger Eingang 2 (GND)		J1.PE	Schutzleiter (PE)
	X1.22	Analoger Eingang 1 (GND)	Spannungsquelle - Leistungsplatine -	J2.GND	Spannung GND(0 V)
Analoger Ausgang - Steuerplatine -	X1.12	Analoger Ausgang 0-10 V		J2.+24V	Spannung +24 V DC
	X1.14	Analoger Ausgang 4-20mA	Signal - Leistungsplatine -	J3.GND	Signal GND
	X1.10	Analoger Ausgang (GND)		J3.U1	Signal 1 von Steuerplatine
Digitaler Eingang - Steuerplatine -	X1.16	Digitaler Eingang 3		J3.U2	Signal 2 von Steuerplatine
	X1.18	Digitaler Eingang 2	Motor - Leistungsplatine -	J4.U	Motorverbindung
	X1.20	Digitaler Eingang 1		J4.V	Motorverbindung
Digitaler Ausgang - Steuerplatine -	X1.7	Digitaler Ausgang 1 - Sammelstörung		J4.W	Motorverbindung
	X1.9	Digitaler Ausgang 2 - Position AUF			
	X1.11	Digitaler Ausgang 1 - Position ZU / IO-Link (C/Q)			

Schaltungsvorschlag



A	Rückmeldesignal 4-20mA	I/U	Eingangssignal 4-20mA / 0-10V für Sollwert
F1	Sicherung	J1	Stromversorgung für elektrischen Regelantrieb
H1	Signalleuchte Position ZU	V	Rückmeldesignal 0-10V
H2	Signalleuchte Position AUF	X1.x	Schnittstelle Steuerplatine
H3	Signalleuchte Fehler		