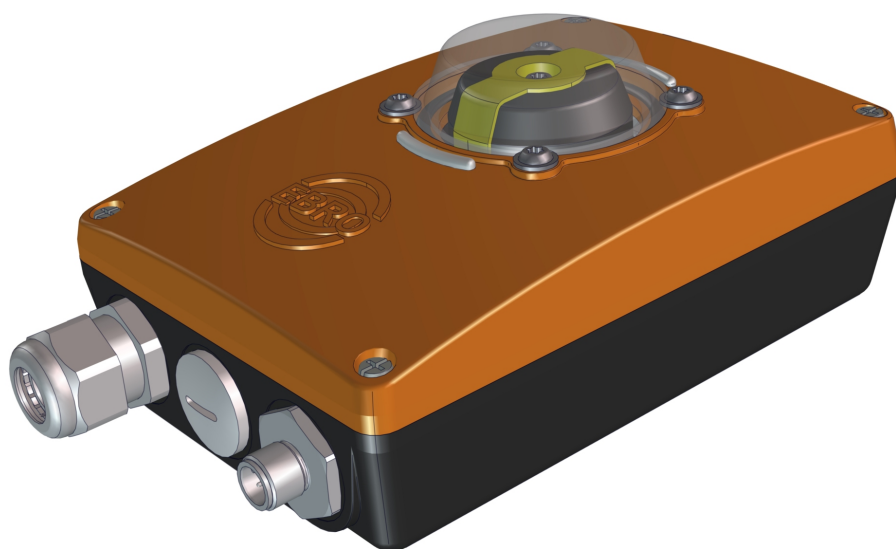
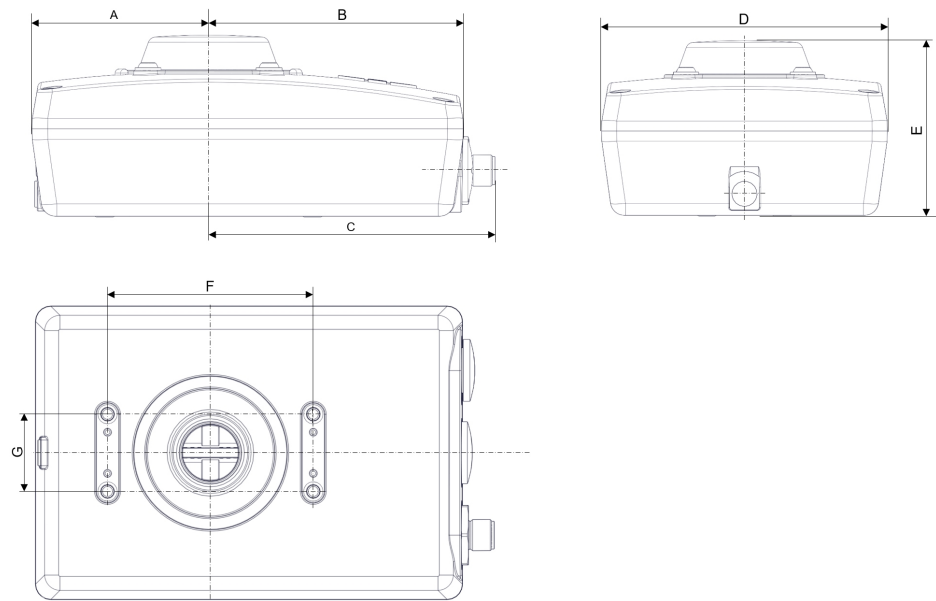


Folha de dados técnicos

caixa de comando SBU IO-Link



Ficha técnica



Tipo	Dimensões principais [mm]							Peso [kg]
	A	B	C	D	E	F	G	
SBU IO-Link	68	98	111	114	70	80	30	1,5

Caraterísticas técnicas

Designação	Descrição
Carcaça	Alumínio com revestimento em pó
Vedante	NBR
Tipo de ligação	Dispositivo M12 Classe A, ligação opcional por terminais
Comunicação:	IO-Link, modo SIO e Bluetooth®
Alimentação elétrica	24 V CC $\pm 10\%$
Consumo máx. de corrente	<200 mA
Intervalo de temperatura	-20 °C a +70 °C
Sensores	Deteção de posição (sensor angular, sem contacto) Aceleração, temperatura
Faixa de ajuste	Ângulo de rotação de 0 a 240°
Sinais de saída	3x contatos programáveis de fechamento/abertura (posição fechada, aberta e falha)
Conexões da válvula solenóide	2x24 V CC, 2,1 W controláveis via IO-Link ou sinal de controlo externo de 24 V
Sensor de aceleração	0 a 160 m/s ² (independente da direção)
Proteção contra inversão de polaridade	Sim

Certificados e aprovações

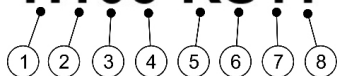
Designação	Descrição
Proteção contra explosões opcional	ATEX 2D
Proteção da carcaça	IP 65, IP 67 e IP 68 em conformidade com a norma DIN EN 60529:2014-09
Proteção contra a corrosão	C3, opcional C5M
Tipo de transmissão IO-Link	COM3 (230,4 kBaud / 230,4 kbps)
Revisão IO-Link	1.1.3
Tempo de ciclo do processo IO-Link	mín. 10 ms
Classe IO-Link	Classe A
Conformidade	CE, IO-Link ¹

Nota: Outros certificados e aprovações disponíveis a pedido.

¹ Versão ATEX: sem conector M12, sem elemento de iluminação RGB

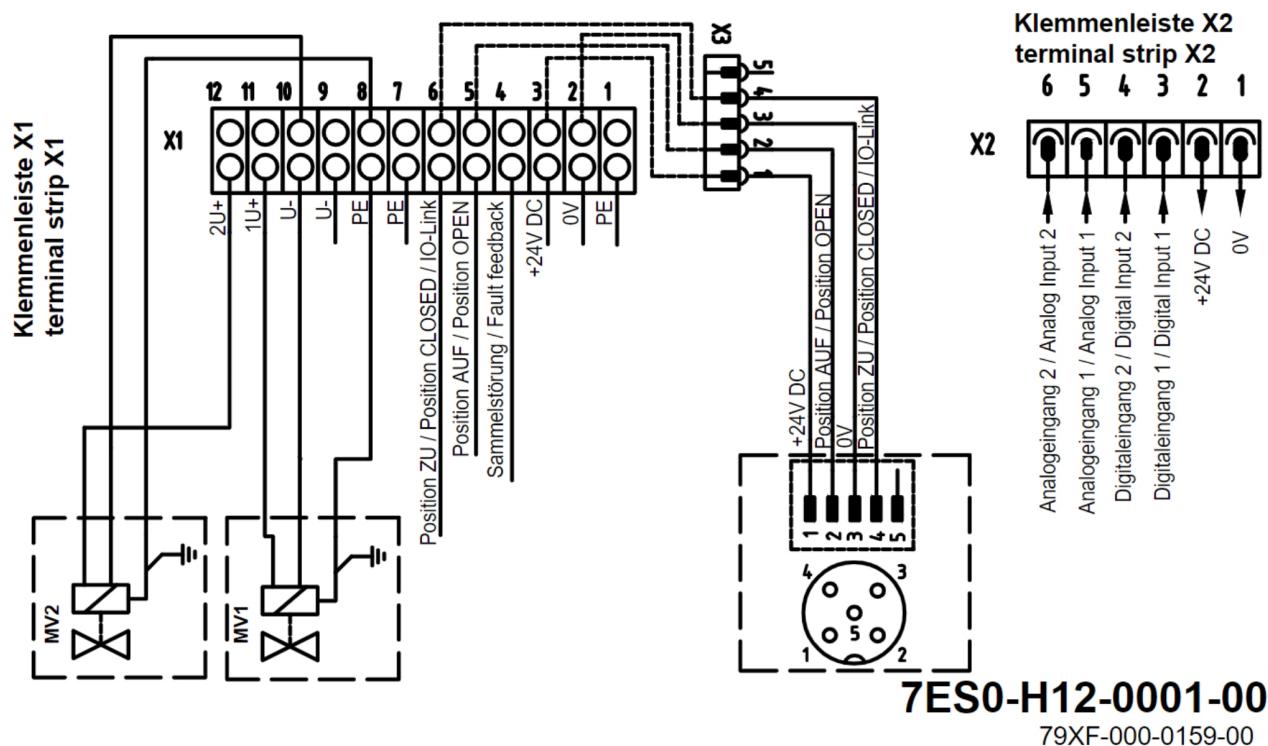
Código do tipo

SBU-H105-KS11-IO-Link



Exem- plo	Posição	Caraterística	Caraterização	Abre- via- tura
H	1	Tipo de sensor	Sensor angular, sem contacto	H
1	2	Número de sensores	sem	0
			1	1
			2	2
			3 (apenas em combinação com 5 terminais para ligação de válvula solenóide)	3
0	3	Versão ambientes Ex	sem	0
			ATEX (a pedido)	1-5
5	4	Pontos de fixação para ligação da válvula solenóide	3 terminais (uma bobina)	3
			5 terminais (duas bobinas, preparadas para um terceiro sensor V3 ou interruptor)	5
K	5	Tipo de ligação	Plástico	K
			Metal	M
S	6	Prensa-cabos/ ligações elétricas	sem	0
			Parafuso cego M20x1,5	1
			M20x1,5 Diâmetro do cabo 6-12mm	2
			M20x1,5 Diâmetro do cabo 5-9mm	3
			Conector M12	5
1	7	Prensa-cabos/ ligações elétricas	sem	0
			Parafuso cego M20x1,5	1
			M20x1,5 Diâmetro do cabo 6-12mm	2
			M20x1,5 Diâmetro do cabo 5-9mm	3
			Conector de válvula modelo A	4
1	8	Prensa-cabos/ ligações elétricas	sem	0
			Parafuso cego M20x1,5	1
			M20x1,5 Diâmetro do cabo 6-12mm	2
			M20x1,5 Diâmetro do cabo 5-9mm	3
			Conector de válvula modelo A	4

Diagrama de ligações



Braça-deira	Atribuição	Sinal
X1.1	Compensação de potencial	PE
X1.2	Tensão de operação -	GND
X1.3	Tensão de operação +	+ 24 V DC $\pm$ 10 % (máx. 200mA)

Braça-deira	Atribuição	Sinal
X1.4	Saída de comutação – falha coletiva	+ 24 V CC em relação ao GND (máx. 100 mA)
X1.5	Saída de comutação – válvula está ABERTA	+ 24 V CC em relação ao GND (máx. 100 mA)
X1.6	Saída de comutação – válvula está FECHADA / IO-Link (C)	+ 24 V CC em relação ao GND (máx. 100 mA) Comunicação de sinal IO-Link

Braça-deira	Atribuição	Sinal
X1.7	Compensação de potencial	PE
X1.8	Compensação de potencial	PE
X1.9	Fonte de alimentação da válvula de solenoide GND	GND / GND externo
X1.10	Fonte de alimentação da válvula de solenoide GND	GND / GND externo
X1.11	Saída/entrada de comutação válvula solenóide 1 (máx. 2,1 W)	+24 V CC via IO-Link/sinal externo

Braça-deira	Atribuição	Sinal
X1.12	Saída/entrada de comutação válvula solenóide 2 (máx. 2,1 W)	+24 V CC via IO-Link/sinal externo

Braça-deira	Atribuição	Sinal
X2.1	Alimentação do sensor -	relacionada à tensão de operação GND
X2.2	Alimentação do sensor +	+ 24 V CC em relação ao GND (máx. 80 mA)
X2.3	Entrada digital 1	Nível de sinal baixo/alto
X2.4	Entrada digital 2	Nível de sinal baixo/alto
X2.5	Entrada analógica 1	Sinal padrão 4-20 mA
X2.6	Entrada analógica 2	Sinal padrão 4-20 mA