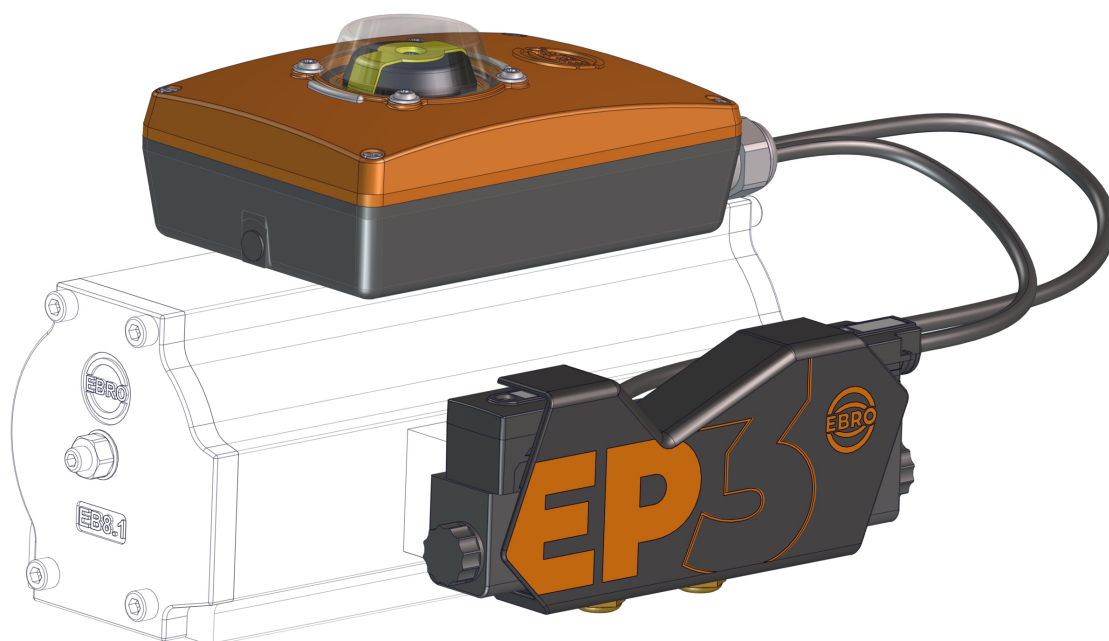
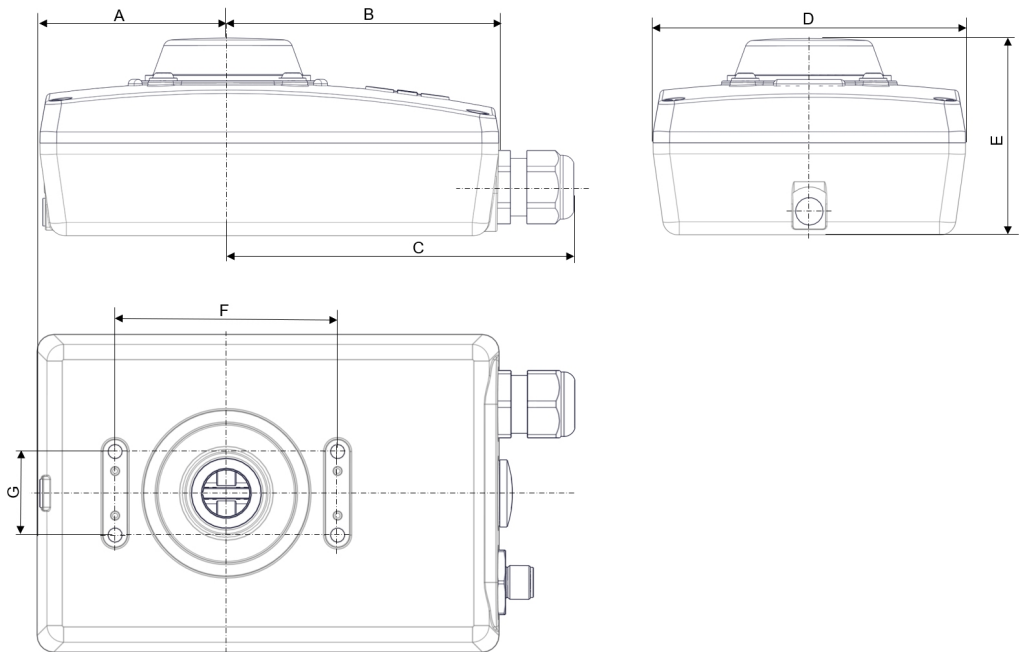


Folha de dados técnicos

Regulador de posição EP3

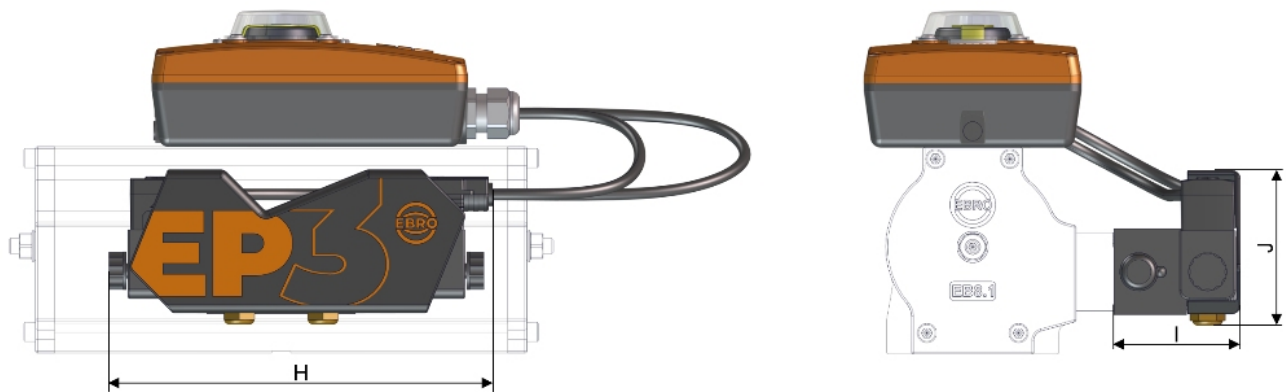


Ficha técnica



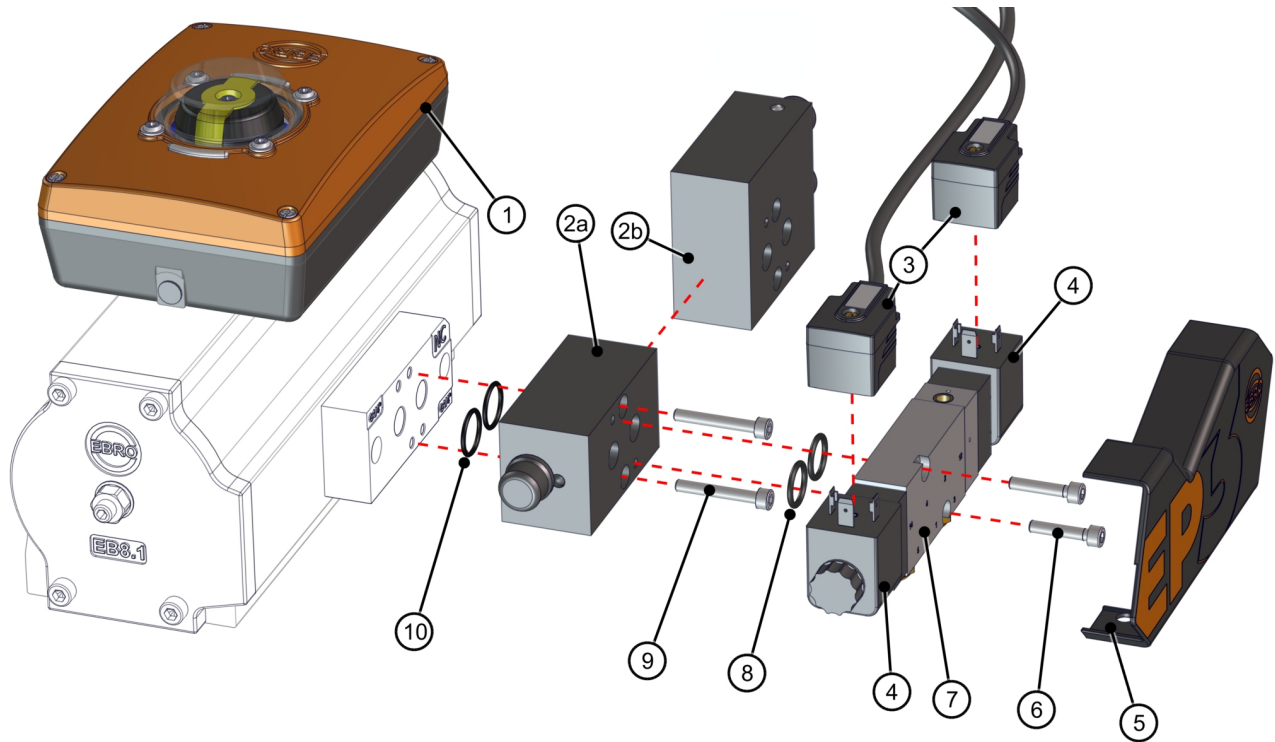
Tipo	Dimensões principais [mm]							Peso [kg]
	A	B	C	D	E	F	G	
EP3	68	98	125	114	70	80	30	2,0

Peso incluindo válvula solenóide e bloco de estrangulamento



Tipo	Dimensões principais [mm]		
	H	I	J
EP3	202	66	81

Especificações de materiais e Lista de peças



Pos.	Descrição	Unid.	Grupo de materiais	N.º do material
1	Caixa de comando	1		
2a	Bloco regulador de dupla ação	1		
2b	Bloco regulador de ação simples			
3	Ficha com cabo incluído	2		
4	Bobina magnética	2		
5	Tampa	1		
6	Parafuso sextavado interno (válvula solenóide)	2		
7	Válvula solenóide de 5/3 vias ou válvula solenóide de 3/3 vias	1		
8	O-Ring	2	NBR	
9	Parafuso sextavado interno (bloco de estrangulamento)	2		
10	O-Ring	2	NBR	

Caraterísticas técnicas

Designação	Descrição
Carcaça	Alumínio com revestimento em pó
Elementos de comando / HMI	Tecla / IO-Link / Bluetooth / Elemento de luz RGB
Intervalo de temperatura	-20 °C a +60 °C (-4 °F a +140 °F) ATEX: -10 °C a +40 °C (14 °F a +104 °F)
Tipo de ligação	Ligação com terminais de parafuso 26-16 AWG / 0,129-1,31 mm ² (16 AWG), conector embutido M12 opcional
Área de deteção	100°
Zona morta	1-10 % (configuração de fábrica a 3 %)
Posição de segurança	Em posição de retenção, fecho ou abertura
Dados elétricos	
Alimentação elétrica	24 V CC ±10 %
Consumo de energia	Máx. 380 mA
Tipo de sensor Deteção de posição	Sensor angular, sem contacto
Sensores adicionais	Sensor de aceleração, sensor de temperatura
Entrada analógica/especificação do valor nominal	4-20mA / 0-10 V
Entradas analógicas adicionais	4-20mA / 0-10 V
Saída analógica	4-20mA / 0-10 V
Sinais de entrada digitais	3 (aberto/fechado, posição intermédia, sensor externo do processo)
Sinais de saída digitais	3 (realimentação: aberto, fechado, avaria/posição intermédia)
Proteção contra inversão de polaridade	Sim (alimentação de tensão)
Dados pneumáticos	
Meio de comando	Gases neutros, ar
Pressão de alimentação	3-8 bar (43,5 - 116,0 psi)
Ligação de ar de controlo	G1/4"
Capacidade de ar	1250 NI/min (44,125 ft ³ /min), ajustável

Normas

Designação	Descrição
Qualidade do ar	ISO 8573-1:2010-04, 7-4-4
Ligação mecânica	VDI/VDE 3845 Folha 1:2010-09, Montagem direta

Certificados e aprovações

Designação	Descrição
Proteção contra explosões opcional	Ex II 3G/D Caixa de comando: Ex II 3 G Ex ec IIC T5 Gc X Ex II 3 D Ex tc IIIC T85°C X Dc Válvula: Ex II 3 G Ex h IIC T6 Gb Ex II 3 D Ex h IIIC T80°C Bobina: II 3G ec IIC Tx Gc II 3D tc IIIC Tx°C Dc Conector macho: II 2G eb IIC T5 Gb II 2D tb IIIC T100°C Db
Proteção da carcaça	IP 65, opcional IP67 (EN 60529:2014-09)
Proteção contra a corrosão	CS3 ou opcional CS5M
Tipo de transmissão IO-Link	COM3 (230,4 kBaud / 230,4 kbps)
Revisão IO-Link	1.1.3
Tempo de ciclo do processo IO-Link	mín. 10 ms
Classe IO-Link	Classe A
Conformidade	CE, IO-Link
Nota: Outros certificados e aprovações disponíveis a pedido.	

Código do tipo

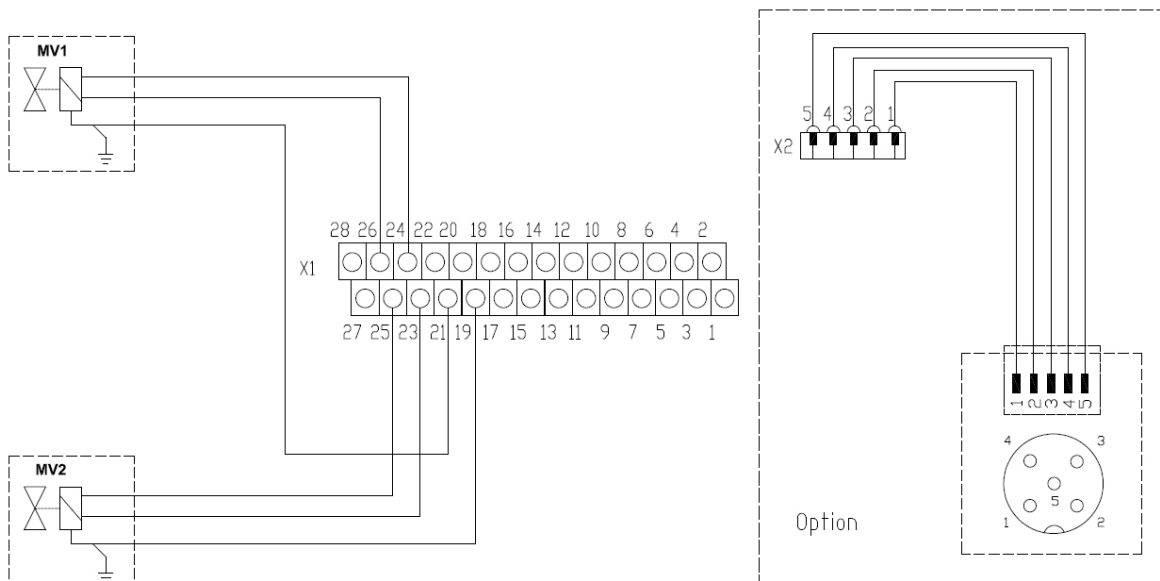
EP3-P-DC-A-K202-0000-D-0



Exem- plo	Posição	Caraterística	Caraterização	Abre- via- tura
P	1	Modo de funcionamento	Regulador de posição	P
			Modo de funcionamento de 3 posições	3
			Aberto/Fechado Modo Eco	D
			Regulador de posição linear	PL
			Aberto/Fechado Modo Eco linear	DL
D	2	Tipo de acionamento	dupla ação	D
			de ação simples	S
C	3	Posição de segurança	Permanente (apenas dupla ação)	H
			A fechar	C
			A abrir	O
A	4	Comando	4-20 mA	A
			0-10 V	A
			IO-Link	I
			24 V	D
K	5	Conexão 1-3 Material	Plástico	K
			Metal	M
2	6	Conexão 1	Conector M12	S
			M20x1,5 6-12 mm	2
0	7	Conexão 2	Parafuso cego	0
			M20x1,5 6-12 mm	2
			Membrana	B
00	8	Material Parafuso de escape	aberto (G¼")	00
			Bronze sinterizado	S1
			Plástico	K1
00	9	Versão de entrada de ar	aberto (G¼")	00
			Racor em L, G¼" para 6 mm	E1
			Racor em L, G¼" para 8 mm	E2
			Racor em L, G¼" para 10 mm	E3
D	10	Tamanho do acionamento	EB5-12	D
			EB14-18	A
			EB20-26	AA
			SC	

Exem- plo	Posição	Caraterística	Caraterização	Abre- via- tura
0	11	Proteção contra explosões	sem	0
			ATEX 3GD	E

Diagrama de ligações



X1		X1		X2	
Braça-deira	Atribuição	Braça-deira	Atribuição	Braça-deira	Atribuição
1	PE	15	GND	1	+24 V (convencional / Mestre IO-Link)
2	+24 V (para sensores externos)	16	Entrada digital 3	2	
3	0 V (convencional / Mestre IO-Link)	17	Entrada analógica 2 GND (-)	3	0 V (convencional / Mestre IO-Link)
4	+24 V (para sensores externos)	18	Entrada digital 2	4	Realimentação posição FECHADA / IO-Link
5	+24 V (convencional / Mestre IO-Link)	19	PE	5	
6	Entrada analógica 2 (+)	20	Entrada digital 1		
7	Realimentação 3. Posição / Falha coletiva	21	PE		
8	Entrada analógica 1 (valor nominal (+))	22	Entrada analógica 1 GND (-)		
9	Realimentação posição ABERTO	23	2U+ Comando via IO-Link		
10	Realimentação analógica GND (-)	24	U-		
11	Realimentação posição FECHADA / IO-Link	25	U-		
12	Realimentação analógica 0-10 V (+)	26	1U+ Comando via IO-Link		
13	0 V (para sensores externos)	27	2M Mestre IO-Link ¹		
14	Realimentação analógica 4-20 mA	28	2 +24 V Mestre IO-Link ¹		

¹ Tensão auxiliar opcional para comando MV