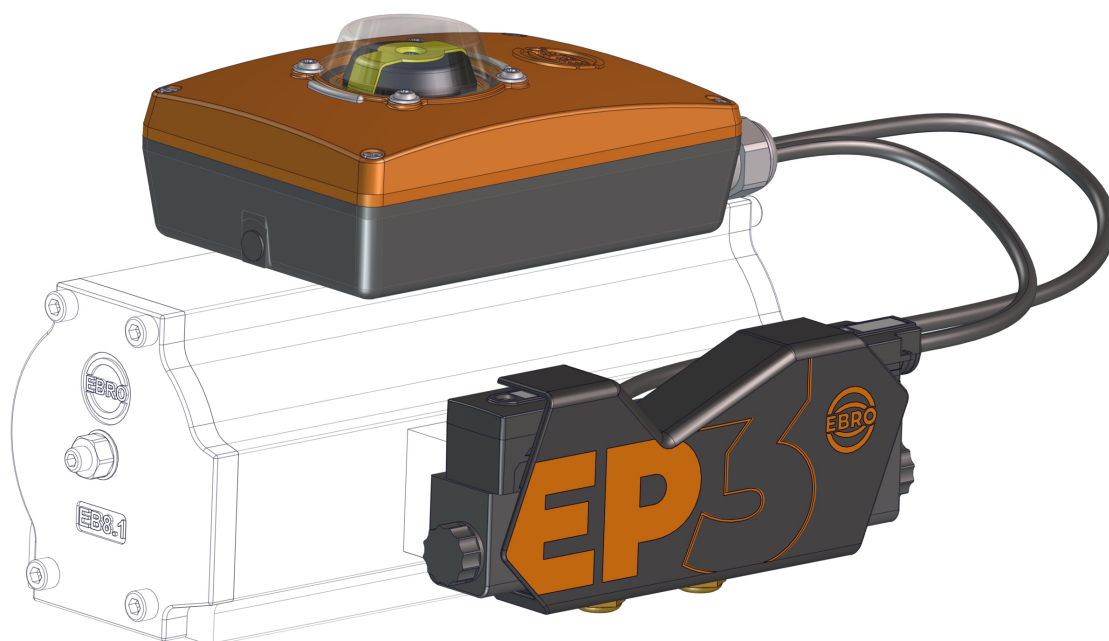
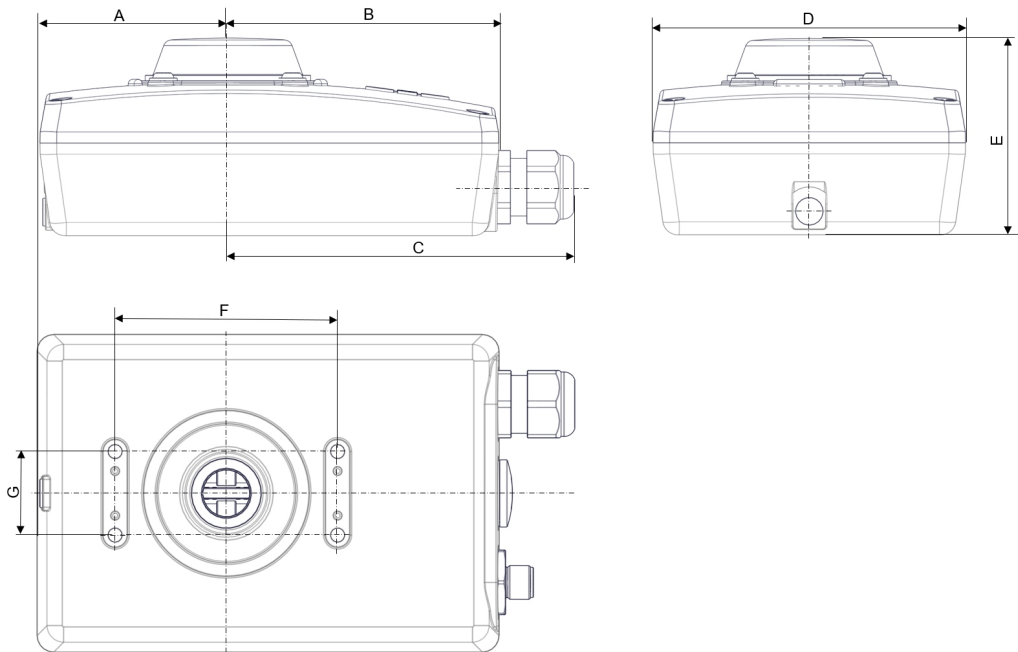


Scheda tecnica

Posizionatore EP3

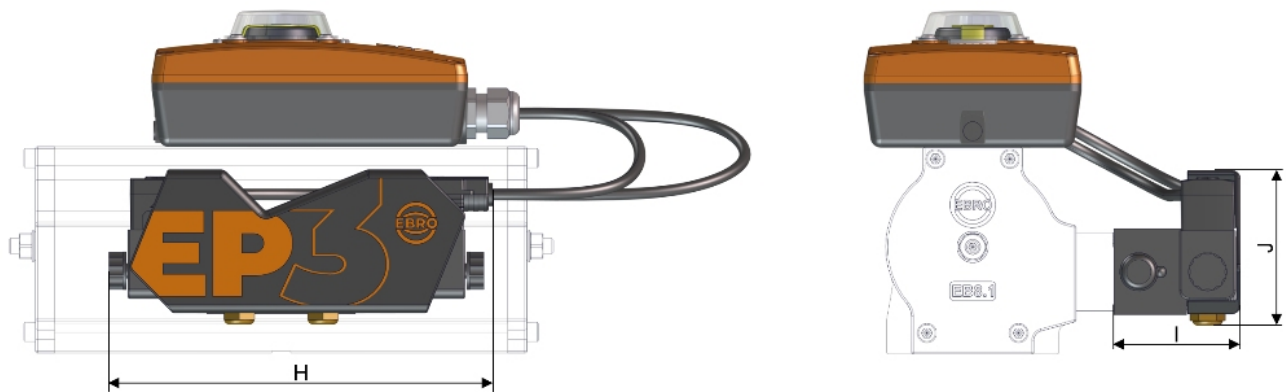


Scheda dimensionale



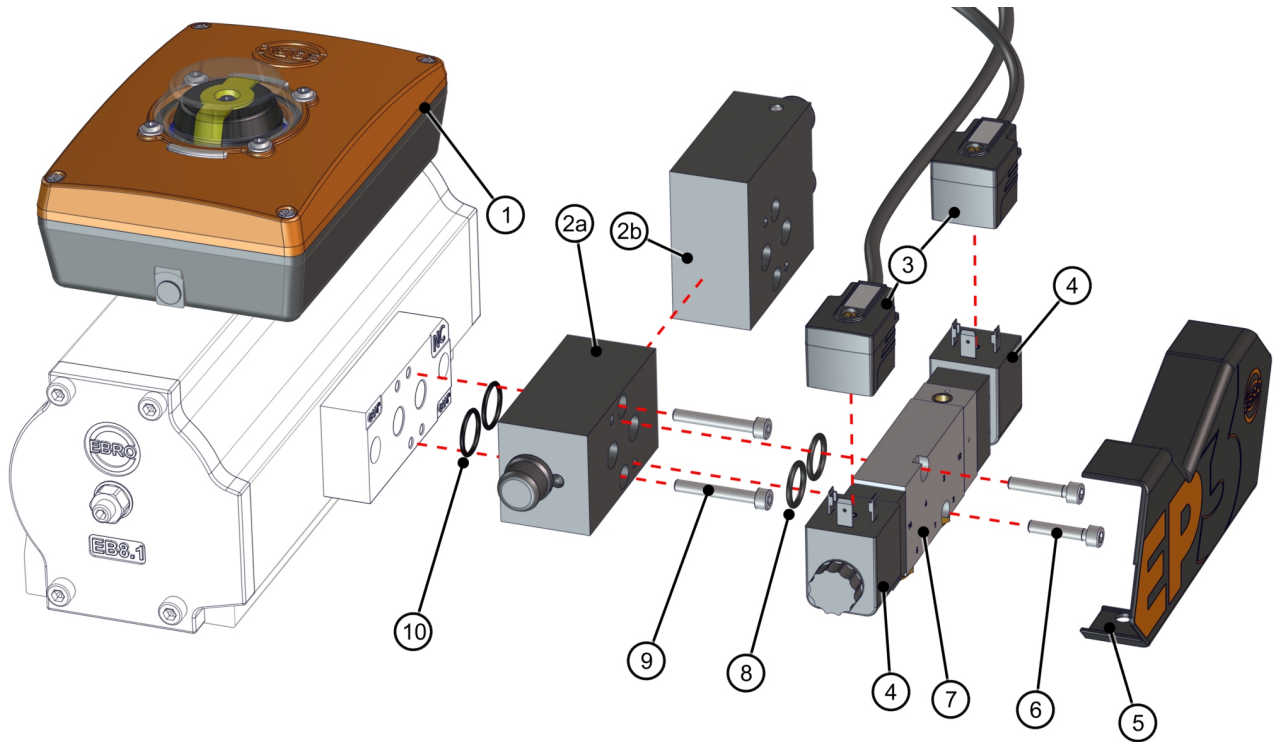
Tipo	Dimensioni principali [mm]							Peso [kg]
	A	B	C	D	E	F	G	
EP3	68	98	125	114	70	80	30	2,0

Peso comprensivo di elettrovalvola e blocco acceleratore



Tipo	Dimensioni principali [mm]		
	H	I	J
EP3	202	66	81

Specifiche dei materiali e distinta base



Art.	Denominazione	Pezzo	Gruppo materiale	N. materiale
1	Cassetta di manovra	1		
2a	Blocco acceleratore a effetto doppio	1		
2b	Blocco acceleratore a effetto semplice			
3	Spina con cavo incluso	2		
4	Bobina solenoide	2		
5	Copertura	1		
6	Vite a esagono incassato (elettrovalvola)	2		
7	Elettrovalvola a 5/3 vie o a 3/3 vie	1		
8	O-ring	2	NBR	
9	Vite a esagono incassato (blocco acceleratore)	2		
10	O-ring	2	NBR	

Caratteristiche tecniche

Designazione	Descrizione
Alloggiamento	Alluminio verniciato a polvere
Elementi di comando/HMI	Pulsante a pressione / IO-Link / Bluetooth / elemento luminoso RGB
Intervallo di temperatura	Da -20 °C a +60 °C (da -4 °F a +140 °F) ATEX: Da -10 °C a +40 °C (da 14 °F a +104 °F)
Tipo di connessione	Collegamento con terminale a vite 26-16 AWG / 0,129-1,31 mm ² (16 AWG), connettore a pannello M12 integrato disponibile in opzione
Angolo di rilevamento	100°
Zona morta	1-10% (impostazione di fabbrica 3%)
Posizione di sicurezza	A effetto semplice, a chiusura o ad apertura
Dati elettrici	
Alimentazione elettrica	24 V CC ±10 %
consumo di corrente	Max. 380 mA
Rilevamento della posizione del tipo di sensore	Sensore angolare, senza contatto
Tecnologia dei sensori supplementare	Accelerometro, sensore di temperatura
Specifiche dell'ingresso analogico/setpoint	4-20mA / 0-10 V
Ingressi analogici aggiuntivi	4-20mA / 0-10 V
Uscita analogica	4-20mA / 0-10 V
Segnali di ingresso digitali	3 (Aperto/Chiuso, posizione intermedia, sensore di processo esterno)
Segnali di uscita digitali	3 (feedback: aperto, chiuso, guasto/posizione intermedia)
Protezione da inversione di polarità	Sì (alimentazione elettrica)
Dati pneumatici	
Fluido di comando	Gas neutri, aria
Pressione di alimentazione	3-8 bar (43.5 - 116.0 psi)
Collegamento aria pilota	G1/4"
Potenza dell'aria	1250 NI/min (44,125 ft ³ /min), regolabile

Norme

Designazione	Descrizione
Qualità dell'aria	ISO 8573-1:2010-04, 7-4-4
Collegamento meccanico	VDI/VDE 3845 Parte 1:2010-09, montaggio diretto

Certificati e approvazioni

Designazione	Descrizione
Protezione antideflagrante opzionale	Ex II 3G/D Cassetta di manovra: Ex II 3 G Ex ec IIC T5 Gc X Ex II 3 D Ex tc IIIC T85°C X Dc Valvola: Ex II 3 G Ex h IIC T6 Gb Ex II 3 D Ex h IIIC T80°C Bobina: II 3G ec IIC Tx Gc II 3D tc IIIC Tx°C Dc Spina II 2G eb IIC T5 Gb II 2D tb IIIC T100°C Db
Protezione dell'alloggiamento	IP 65, opzionale IP67 (EN 60529:2014-09)
Protezione dalla corrosione	CS3 o in opzione CS5M
Tipo di trasmissione IO-Link	COM3 (230,4 kBaud/230,4 kbps)
Revisione IO-Link	1.1.3
Tempo di ciclo del processo IO-Link	min. 10 ms
Classe IO-Link	Classe A
Conformità	CE, IO-Link
Nota: Altri certificati e approvazioni disponibili su richiesta.	

Codice del tipo

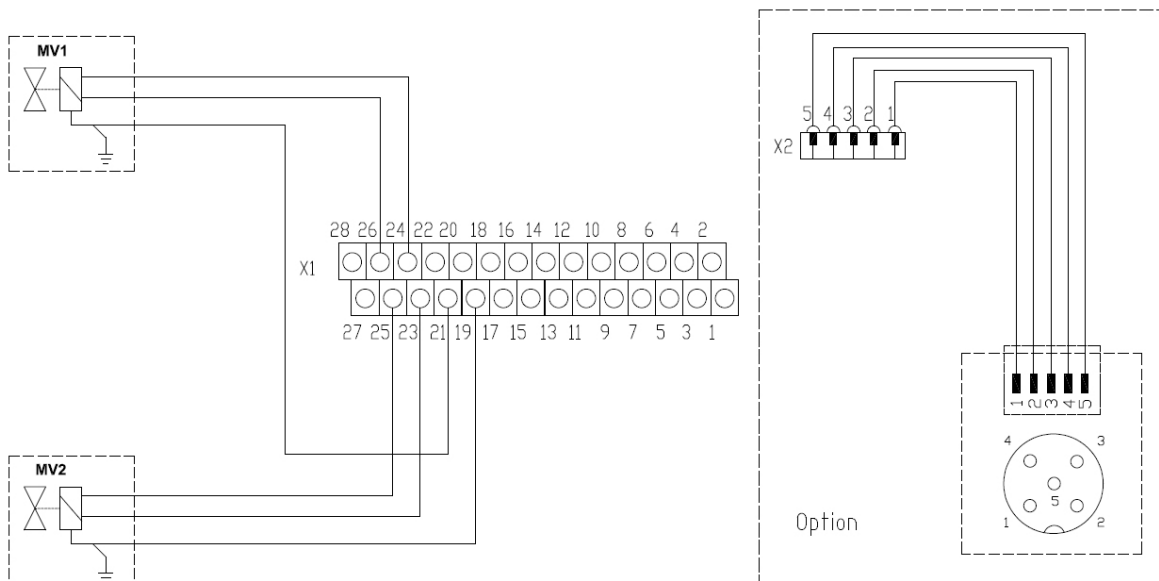
EP3-P-DC-A-K202-0000-D-0



Esem- pio	Posi- zione	Caratteristica	Caratterizzazione	Abbre- via- zione
P	1	Modalità operativa	Posizionatore	P
			Modalità di regolazione 3a posizione	3
			Modalità Eco apri/chiudi	D
			Posizionatore lineare	PL
			Modalità Eco lineare apri/chiudi	DL
D	2	Tipo di attuatore	a doppio effetto	D
			a effetto singolo	S
C	3	Posizione di sicurezza	Persistente (solo a doppio effetto)	H
			di chiusura	C
			di apertura	O
A	4	Controllo	4-20 mA	A
			0-10 V	A
			IO-Link	I
			24 V	D
K	5	Attacco 1-3 materiale	Plastica	K
			Metallo	M
2	6	Attacco 1	Spina M12	S
			M20x1,5 6-12 mm	2
0	7	Attacco 2	Collegamento a vite cieca	0
			M20x1,5 6-12 mm	2
			Membrana	B
00	8	Attacco a vite dell'aria di scarico del materiale	aperto (G¼")	00
			Bronzo sinterizzato	S1
			Plastica	K1
00	9	Versione con aria di mandata	aperto (G¼")	00
			Raccordo automatico a L, G¼" fino a 6 mm	E1
			Raccordo automatico a L, G¼" fino a 8 mm	E2
			Raccordo automatico a L, G¼" fino a 10 mm	E3
D	10	Dimensione dell'attuatore	EB5-12	D
			EB14-18	A
			EB20-26	AA
			SC	

Esem- pio	Posi- zione	Caratteristica	Caratterizzazione	Abbre- via- zione
0	11	Protezione contro le esplosioni	senza	0
			ATEX 3GD	E

Schema di collegamento



X1		X1		X2	
Mor-setto	Occupazione	Mor-setto	Occupazione	Mor-setto	Occupazione
1	PE	15	GND	1	+24 V (convenzionale/ master IO-Link)
2	+24 V (per sensori esterni)	16	Ingresso digitale 3	2	
3	0 V (convenzionale/ master IO-Link)	17	Ingresso analogico 2 GND (-)	3	0 V (convenzionale/ master IO-Link)
4	+24 V (per sensori esterni)	18	Ingresso digitale 2	4	Feedback posizione CHIUSA/IO- Link
5	+24 V (convenzionale/ master IO-Link)	19	PE	5	
6	Ingresso analogico 2 (+)	20	Ingresso digitale 1		
7	Feedback 3a posizione/guasto collettivo	21	PE		
8	Ingresso analogico 1 (setpoint (+))	22	Ingresso analogico 1 GND (-)		
9	Messaggio di ritorno Posizione APERTA	23	Controllo 2U+ tramite IO-Link		
10	Feedback analogico GND (-)	24	U-		
11	Feedback posizione CHIUSA/IO- Link	25	U-		
12	Feedback analogico 0-10 V (+)	26	Controllo 1U+ tramite IO-Link		
13	0 V (per sensori esterni)	27	2M master IO-Link ¹		
14	Feedback analogico 4-20 mA	28	2+24 V master IO-Link ¹		

¹ Tensione ausiliaria opzionale per il controllo dell'MV